

El Problema de Transporte

Naturaleza, Historia y Formulación Matemática

Investigación de Operaciones

26 de octubre de 2026

Contenido de la Sesión

- 1 ¿Qué es el Problema de Transporte?
- 2 Antecedentes Históricos
- 3 Estructura del Problema
- 4 Modelación Matemática Paso a Paso
- 5 Aplicaciones Industriales
- 6 Siguiente Paso
- 7 Fundamentos Teóricos: Método MODI
- 8 Método de Aproximación de Vogel (VAM)

¿Qué es el Problema de Transporte?

Definición General

Es un caso especial de la **Programación Lineal** cuyo objetivo es determinar el plan de distribución óptimo para enviar un producto desde un conjunto de **orígenes** (fuentes de oferta) hacia un conjunto de **destinos** (puntos de demanda), minimizando el costo total de transporte.

Características Principales

- Estructura de **Red Bipartita**.
- Unidades homogéneas de producto.
- Costo proporcional a la cantidad enviada.

Propiedad de Entereza

Si las ofertas y demandas son números enteros, las variables de decisión x_{ij} en la solución óptima serán automáticamente **números enteros**.

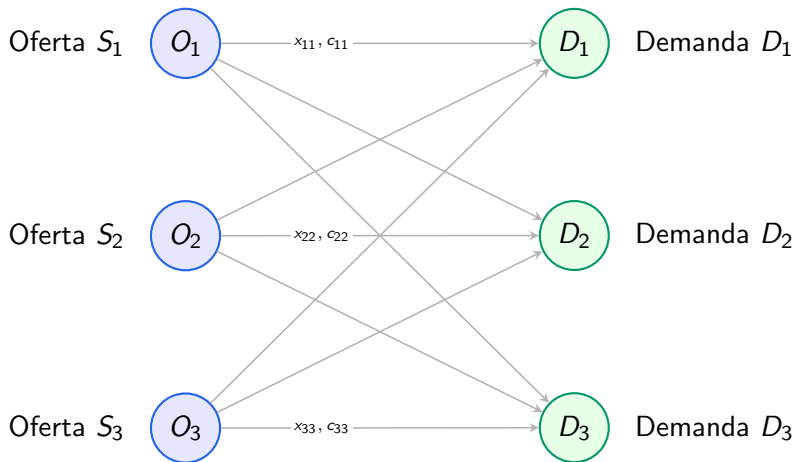
Evolución Histórica del Modelo

- 1781 – **Gaspard Monge**: Planteó por primera vez el problema continuo de mover tierra para construcciones con el menor esfuerzo posible (*Mémoire sur la théorie des déblais et des remblais*).
- 1941 – **Frank L. Hitchcock**: Formuló la versión analítica y discreta clásica del transporte de productos desde múltiples fuentes a múltiples destinos.
- 1942 – **Leonid Kantorovich**: Desarrolló independientemente la teoría de optimización de transporte aplicada a la planificación económica en la URSS.
- 1947 – **Tjalling C. Koopmans**: Integró el análisis de transporte a la teoría económica y logística comercial.

Premio Nobel de Economía (1975)

Kantorovich y Koopmans recibieron el Premio Nobel por sus contribuciones a la **teoría de la asignación óptima de recursos**.

Componentes de la Red de Transporte



Paso 1: Variables de Decisión

Para definir las decisiones cuantitativas del sistema, identificamos el flujo que se enviará a través de cada arco o ruta de la red.

Definición de la Variable

x_{ij} = Número de unidades a enviar desde el origen i hacia el destino j

- $i = 1, 2, \dots, m$ (Índice para los orígenes / fuentes de oferta)
- $j = 1, 2, \dots, n$ (Índice para los destinos / puntos de demanda)
- En total se definen $m \times n$ variables de decisión.

Paso 2: Función Objetivo

Buscamos **minimizar el costo total** acumulado de envío de todo el sistema logístico.

Función Objetivo de Minimización

$$\text{mín } Z = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}$$

- c_{ij} : Costo unitario de transporte desde el origen i hacia el destino j .
- x_{ij} : Cantidad de unidades a transportar desde el origen i hacia el destino j .
- $c_{ij} \cdot x_{ij}$: Costo total generado en la ruta (i, j) .

Paso 3: Restricciones del Sistema

1. Restricciones de Oferta

La suma de los envíos desde el origen i no puede superar su capacidad S_i :

$$\sum_{j=1}^n x_{ij} \leq S_i \quad \forall i = 1, \dots, m$$

2. Restricciones de Demanda

La suma de los envíos recibidos por el destino j debe satisfacer su requerimiento D_j :

$$\sum_{i=1}^m x_{ij} \geq D_j \quad \forall j = 1, \dots, n$$

3. Restricción de No Negatividad

$$x_{ij} \geq 0 \quad \forall i = 1, \dots, m \quad \text{y} \quad j = 1, \dots, n$$

Modelo Matemático Canónico (Balanceado)

Un problema de transporte se considera **balanceado** cuando la oferta total es exactamente igual a la demanda total:

$$\sum_{i=1}^m S_i = \sum_{j=1}^n D_j$$

Formulación Canónica Completa

$$\text{mín} \quad Z = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{s.a.} \quad \sum_{j=1}^n x_{ij} = S_i \quad \forall i = 1, \dots, m \quad (\text{Igualdad de Oferta})$$

$$\sum_{i=1}^m x_{ij} = D_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (\text{Igualdad de Demanda}) \quad x_{ij} \geq 0 \quad \forall i, j$$

Aplicaciones en el Mundo Real

Logística y Cadenas de Suministro

Envío de productos terminados desde plantas de manufactura hacia centros de distribución o tiendas minoristas.

Programación de Personal

Asignación óptima de empleados o cuadrillas desde bases operativas hacia turnos o proyectos.

Sistemas Energéticos

Despacho de energía eléctrica desde centrales generadoras hacia subestaciones urbanas.

Gestión de Recursos Hídricos

Distribución de agua potable desde represas y plantas hacia redes de consumo urbano e irrigación.

¿Cómo resolvemos este modelo?

Fase 1: Solución Básica Factible (SBFI)

- Método de la Esquina Noroeste
- Método del Costo Mínimo
- Método de Aproximación de Vogel (VAM)

Fase 2: Prueba de Optimalidad

- Método MODI (Multiplicadores u_i, v_j)
- Método del Salto de Mata (Stepping-Stone)

1. Fundamentos Teóricos del Método VAM

¿Qué es el Método de Vogel?

Es un método heurístico de la **Fase 1** diseñado para obtener una Solución Básica Factible Inicial (SBFI). Evalúa la matriz de costos para minimizar el impacto de tomar decisiones logísticas no óptimas.

Cálculo de la Penalización

Para cada fila y columna activa se calcula la diferencia absoluta entre sus dos costos unitarios más bajos:

$$\text{Penalización} = |c_{\text{segundo menor}} - c_{\text{menor}}|$$

Interpretación Económica

La penalización cuantifica el **costo de oportunidad** o penalización económica en la que incurre el sistema si se pierde la ruta más económica de esa fila o columna.

2. Reglas de Desempaque y Casos Especiales

Resolución de Empates en Penalizaciones

Si dos o más filas o columnas comparten el valor de penalización más alto:

- 1 Se comparan las casillas activas pertenecientes a las líneas empatadas.
- 2 Se selecciona la línea que contenga la celda con el **menor costo unitario** (c_{ij}).
- 3 Si los costos mínimos también son iguales, la elección se hace de forma arbitraria.

Agotamiento Simultáneo (Prevención de Degeneración)

Si al asignar $x_{ij} = \min(S_i, D_j)$ se agotan simultáneamente la oferta $S_i = 0$ y la demanda $D_j = 0$:

- Se tacha **únicamente la fila** (o la columna), pero jamás ambas al mismo tiempo.
- La línea que permanece sin tachar mantiene una capacidad de cero (0) para forzar la asignación de una variable básica nula ($x_{k,j} = 0$) y cumplir la condición $m + n - 1$.

3. Planteamiento del Problema de Transporte

Se considera el sistema de distribución de la empresa **TechShip** con 3 plantas (P_1, P_2, P_3) y 3 centros de consumo (C_1, C_2, C_3).

Planta \ Centro	Centro 1 (C_1)	Centro 2 (C_2)	Centro 3 (C_3)	Oferta (S_i)
Planta 1 (P_1)	(8)	(5)	(6)	120
Planta 2 (P_2)	(15)	(10)	(12)	80
Planta 3 (P_3)	(3)	(9)	(10)	100
Demanda (D_j)	150	90	60	300

Comprobación de Balance

$$\sum_{i=1}^3 S_i = 120 + 80 + 100 = \mathbf{300} \quad \Longleftrightarrow \quad \sum_{j=1}^3 D_j = 150 + 90 + 60 = \mathbf{300}$$

El sistema se encuentra totalmente **balanceado**.

Iteración 1: Cálculo de Penalizaciones

Penalizaciones por Fila (P_F)

- **Fila** P_1 : Menores son 5 y 6.

$$P_{F1} = |6 - 5| = 1$$

- **Fila** P_2 : Menores son 10 y 12.

$$P_{F2} = |12 - 10| = 2$$

- **Fila** P_3 : Menores son 3 y 9.

$$P_{F3} = |9 - 3| = 6$$

Penalizaciones por Columna (P_C)

- **Columna** C_1 : Menores son 3 y 8.

$$P_{C1} = |8 - 3| = 5$$

- **Columna** C_2 : Menores son 5 y 9.

$$P_{C2} = |9 - 5| = 4$$

- **Columna** C_3 : Menores son 6 y 10.

$$P_{C3} = |10 - 6| = 4$$

Criterio de Selección

Máxima Penalización = $\max(1, 2, 6, 5, 4, 4) = 6$ Se selecciona la **Fila** P_3 para realizar la primera asignación.

Iteración 1: Asignación y Actualización de Saldos

	C_1	C_2	C_3	Oferta	P_F
P_1	(8)	(5)	(6)	120	1
P_2	(15)	(10)	(12)	80	2
P_3	100 (3)	(9)	(10)	0	6 ←
Dem.	50	90	60	200	
P_C	5	4	4		

Operaciones

① En la fila P_3 , el menor costo unitario es $c_{31} = 3$.

② Asignación:

$$x_{31} = \min(100, 150) = \mathbf{100}$$

③ Oferta de P_3 :

$$100 - 100 = \mathbf{0} \quad (\text{Fila tachada})$$

④ Demanda de C_1 :

$$150 - 100 = \mathbf{50} \quad (\text{Pendiente})$$

Iteración 2: Recálculo sin Fila P_3

Se evalúan únicamente las celdas activas en las filas P_1 y P_2 :

Penalizaciones por Fila (P_F)

- **Fila** P_1 : Costos activos $\{8, 5, 6\}$.

$$P_{F1} = |6 - 5| = 1$$

- **Fila** P_2 : Costos activos $\{15, 10, 12\}$.

$$P_{F2} = |12 - 10| = 2$$

Penalizaciones por Columna (P_C)

- **Columna** C_1 : Costos activos $\{8, 15\}$.

$$P_{C1} = |15 - 8| = 7$$

- **Columna** C_2 : Costos activos $\{5, 10\}$.

$$P_{C2} = |10 - 5| = 5$$

- **Columna** C_3 : Costos activos $\{6, 12\}$.

$$P_{C3} = |12 - 6| = 6$$

Criterio de Selección

Máxima Penalización = $\max(1, 2, 7, 5, 6) = 7$

Se selecciona la **Columna** C_1 para la siguiente asignación.

Iteración 2: Asignación y Actualización de Saldos

	C_1	C_2	C_3	Oferta	P_F
P_1	50 (8)	(5)	(6)	70	1
P_2	(15)	(10)	(12)	80	2
P_3	100 (3)	—	—	0	X
Dem.	0	90	60	150	
P_C	7 ↑	5	6		

Operaciones

- 1 En la columna C_1 , el menor costo activo es $c_{11} = 8$.

- 2 Asignación:

$$x_{11} = \min(120, 50) = \mathbf{50}$$

- 3 Demanda de C_1 :

$$50 - 50 = \mathbf{0} \quad (\text{Columna tachada})$$

- 4 Oferta de P_1 :

$$120 - 50 = \mathbf{70} \quad (\text{Pendiente})$$

Iteración 3: Recálculo en Matriz Reducida (2×2)

Se evalúan las celdas restantes omitiendo la fila P_3 y la columna C_1 :

Penalizaciones por Fila (P_F)

- **Fila** P_1 : Costos activos $\{5, 6\}$.

$$P_{F1} = |6 - 5| = 1$$

- **Fila** P_2 : Costos activos $\{10, 12\}$.

$$P_{F2} = |12 - 10| = 2$$

Penalizaciones por Columna (P_C)

- **Columna** C_2 : Costos activos $\{5, 10\}$.

$$P_{C2} = |10 - 5| = 5$$

- **Columna** C_3 : Costos activos $\{6, 12\}$.

$$P_{C3} = |12 - 6| = 6$$

Criterio de Selección

$$\text{Máxima Penalización} = \max(1, 2, 5, \mathbf{6}) = 6$$

Se selecciona la **Columna** C_3 para la siguiente asignación.

Iteración 3: Asignación y Actualización de Saldos

	C_1	C_2	C_3	Oferta	P_F
P_1	50 (8)	(5)	60 (6)	10	1
P_2	—	(10)	(12)	80	2
P_3	100 (3)	—	—	0	X
Dem.	0	90	0	90	
P_C	X	5	6 ↑		

Operaciones

- 1 En la columna C_3 , el menor costo activo es $c_{13} = 6$.

- 2 Asignación:

$$x_{13} = \min(70, 60) = \mathbf{60}$$

- 3 Demanda de C_3 :

$$60 - 60 = \mathbf{0} \quad (\text{Columna tachada})$$

- 4 Oferta de P_1 :

$$70 - 60 = \mathbf{10} \quad (\text{Pendiente})$$

Paso Terminal: Asignación Directa por Línea Única

Condición de Parada Alcanzada

Al quedar únicamente activa la **Columna** C_2 (con demanda de 90 unidades), las penalizaciones se omiten y las asignaciones se efectúan directamente.

1. Asignación a la Fila P_1

- Oferta remanente en $P_1 = 10$.
- $x_{12} = \min(10, 90) = \mathbf{10}$.
- Demanda pendiente C_2 : $90 - 10 = \mathbf{80}$.

2. Asignación a la Fila P_2

- Oferta remanente en $P_2 = 80$.
- $x_{22} = \min(80, 80) = \mathbf{80}$.
- Demanda pendiente C_2 : $80 - 80 = \mathbf{0}$.

Solución Básica Factible Inicial (SBFI) Final

Planta \ Centro	Centro 1	Centro 2	Centro 3	Oferta
Planta 1	50 (8)	10 (5)	60 (6)	120
Planta 2	— (15)	80 (10)	— (12)	80
Planta 3	100 (3)	— (9)	— (10)	100
Demanda	150	90	60	300

Cálculo del Costo Total (Z_{Vogel})

$$Z = (50 \cdot 8) + (10 \cdot 5) + (60 \cdot 6) + (80 \cdot 10) + (100 \cdot 3)$$

$$Z = 400 + 50 + 360 + 800 + 300 = \text{\$1,910 USD}$$

Comprobación de No Degeneración

$$\text{Variables Básicas} = m + n - 1$$

$$3 + 3 - 1 = \mathbf{5} \text{ celdas}$$

Celdas asignadas: 5 $\implies$ **Solución No Degenerada.**